

1. La droite d admet pour vecteur directeur $\vec{u} \begin{pmatrix} -2 \\ -3 \\ 1 \end{pmatrix}$.

La droite d' admet pour vecteur directeur $\vec{u}' \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix}$.

$\frac{-2}{1} \neq \frac{-3}{2}$ donc \vec{u} et \vec{u}' ne sont pas colinéaires.

Les droites d et d' ne sont pas parallèles.

Si les droites sont sécantes, les coordonnées $(x; y; z)$ du point d'intersection vérifient :

$$\begin{cases} x = -2t + 3 = t' - 1 & (1) \\ y = -3t + 1 = 2t' + 2 & (2) \\ z = t + 2 = -t' - 3 & (3) \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} 2t + t' = 4 & (1) \\ 3t + 2t' = -1 & (2) \\ t + t' = -5 & (3) \end{cases}$$

On résout le système composé des équations (1) et (3).

$$\begin{cases} 2t + t' = 4 & (1) \\ t + t' = -5 & (3) \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} t = 9 & (1) - (3) \\ t + t' = -5 & (3) \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} t = 9 \\ t' = -14 \end{cases}$$

On vérifie la compatibilité de ces deux valeurs avec l'équation (2) du système initial :

$$-3t + 2t' = 3 \times 9 + 2 \times (-14) = -1.$$

Le système admet comme solution $(t; t') = (9; -14)$

En remplaçant t par 9 dans la représentation paramétrique de la droite d de l'énoncé,

$$\text{on trouve : } \begin{cases} x = -2 \times 9 + 3 = -15 \\ y = -3 \times 9 + 1 = -26 \\ z = 9 + 2 = 11 \end{cases} .$$

Si l'on avait remplacé t' par -14 dans la représentation paramétrique de la droite d' de l'énoncé, on aurait trouvé les mêmes valeurs.

Conclusion : les droites d et d' sont coplanaires, sécantes et leur point d'intersection a pour coordonnées $(15; -26; 11)$.

2. La droite d admet pour vecteur directeur $\vec{u} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix}$.

La droite d' admet pour vecteur directeur $\vec{u}' \begin{pmatrix} 3 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix}$.

$\frac{1}{3} \neq \frac{2}{-2}$ donc \vec{u} et \vec{u}' ne sont pas colinéaires. Les droites d et d' ne sont pas parallèles.

Si les droites sont sécantes, les coordonnées $(x; y; z)$ du point d'intersection vérifient :

$$\begin{cases} x = t - 1 = 3t' \\ y = 2t + 2 = -2t' + 1 \\ z = -t - 3 = t' + 1 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} t = 3t' + 1 \\ 2(1 + 3t') + 2 = -2t' + 1 \\ -(3t' + 1) - 3 = t' + 1 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} t = 3t' + 1 \\ t' = -\frac{3}{8} \\ t' = -\frac{5}{4} \end{cases}$$

Ce système n'est pas compatible. Les droites d et d' ne sont pas sécantes.

d et d' ne sont ni parallèles, ni sécantes. Elles ne sont donc pas coplanaires.

3. La droite d admet pour vecteur directeur $\vec{u} \begin{pmatrix} 2 \\ -3 \\ 6 \end{pmatrix}$.

La droite d' admet pour vecteur directeur $\vec{u'} \begin{pmatrix} 3 \\ -\frac{9}{2} \\ 9 \end{pmatrix}$.

On constate que $\vec{u'} = \frac{3}{2}\vec{u}$. Les droites d et d' sont parallèles.

La droite d contient le point $A(7; 1; 2)$. $A \in d'$ si, et seulement si,

$$\begin{cases} 3t' - 1 = 7 \\ -\frac{9}{2}t' = 1 \\ 9t' + 5 = 2 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} t' = \frac{8}{3} \\ t' = -\frac{2}{9} \\ t' = -\frac{1}{3} \end{cases} .$$

Ce système n'est pas compatible d'où $A \notin d'$. Les droites d et d' sont strictement parallèles.